

- Q1** Soient  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$  et  $B = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -2 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ . Calculez les produits  $A \cdot B$  et  $B \cdot A$ .
- Q2** Soit  $n \in \mathbb{N}^*$  et  $\omega = \exp\left(\frac{2i\pi}{n}\right)$ . Définissons  $A$  et  $B$ , carrées d'ordre  $n$ , par  $A_{p,q} = \omega^{(p-1)(q-1)}$  et  $B_{p,q} = \overline{A_{p,q}}$ . Calculez  $A^2$ ,  $B^2$ ,  $AB$  et  $BA$ . En déduire que  $A$  est inversible, précisez son inverse.
- Q3** Soit  $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ . Calculez  $A^2$  et prouvez l'existence de  $\alpha$  et  $\beta$  tels que  $A^2 - \alpha A + \beta I = 0$ . Montrez que le s.e.v.  $E$  de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{K})$  engendré par  $I$  et  $A$  est un anneau commutatif. Prouvez que si  $B \in E$  est inversible, alors  $B^{-1} \in E$ . Caractérisez les matrices des projections non banales de  $\mathbb{K}^2$ , à l'aide de leur trace et de leur déterminant.
- Q4** Soit  $f$  l'endomorphisme de  $\mathbb{R}^3$  dont la matrice dans la base canonique  $\mathcal{B}$  est  $A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ . Exhibez une base  $\mathcal{C}$  de  $\mathbb{R}^3$  telle que la matrice de  $f$  dans  $\mathcal{C}$  soit diagonale.
- Q5** Soit  $\Phi$  l'endomorphisme de  $\mathbb{R}_3[X]$  défini par  $\Phi(P) = \frac{P(X+1) + P(X-1)}{2}$ . Explicitez sa matrice  $A$  dans la base  $(1, X, X^2, X^3)$  de  $\mathbb{R}_3[X]$  et calculez  $A^n$ .
- Q6** Montrez que  $\Phi : P \mapsto (X-1)P' + X^2P''$  est un endomorphisme de  $\mathbb{R}_3[X]$ ; déterminez sa matrice  $A$  dans la base canonique, puis sa matrice  $B$  dans la base  $(1, X-1, (X-1)(X-2), (X-1)(X-2)(X-3))$ .  $\Phi$  est-il injectif? surjectif? Déterminez le noyau et l'image de  $\Phi$ .
- Q7** Soit  $\varphi : P \in \mathbb{R}_2[X] \mapsto P'(X^2+1) - 2XP(X-1)$ . Montrez que  $\varphi$  est une application linéaire de  $\mathbb{R}_2[X]$  dans  $\mathbb{R}_3[X]$ ; déterminez la matrice de  $\varphi$  dans les bases canoniques respectives de  $\mathbb{R}_2[X]$  et  $\mathbb{R}_3[X]$ .  $\varphi$  est-elle injective?
- Q8** Soit  $A = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}$  et  $B = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 4 & -2 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}$ . Calculez  $A^2$ ,  $B^2$ ,  $AB$  et  $BA$ . Soit  $E$  le s.e.v. de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  engendré par  $A$  et  $B$ ; précisez sa dimension; prouvez que  $E$  est une sous-algèbre de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ . Précisez les éléments inversibles de  $E$ .
- Q9** Pour  $(a, b) \in \mathbb{R}^2$ , notons  $M_{a,b} = \begin{pmatrix} a & b \\ -5b & a+2b \end{pmatrix}$ . Notons  $E$  l'ensemble des matrices  $M_{a,b}$  où  $(a, b)$  décrit  $\mathbb{R}^2$ .  
(i) montrez que  $E$  est un  $\mathbb{R}$ -e.v. dont vous exhiberez une base *simple*. (ii) montrez que, muni de l'addition et de la multiplication matricielles,  $E$  est un corps; notant  $(M_{a,b})^{-1} = M_{c,d}$ , exprimez  $c$  et  $d$  en fonction de  $a$  et  $b$ . (Source : Bac C Papeete 1982)
- Q10** Notons  $E$  le s.e.v. de  $\mathcal{F}(\mathbb{R}_+^*, \mathbb{R})$  engendré par  $f : t \mapsto \frac{1}{t^2}$ ,  $g : t \mapsto \frac{1}{t}$  et  $h : t \mapsto \ln(t)$ . (i) justifiez rapidement le fait que  $\mathcal{B} = (f, g, h)$  est une base de  $E$ . (ii) soit  $p \in E$ ; calculez les coordonnées de  $p$  dans  $\mathcal{B}$  en fonction de  $p(1)$ ,  $p'(1)$  et  $p''(1)$ . (ii) soit  $\varphi$  la fonction qui, à  $p \in E$ , associe  $Af + Bg + Ch$ , où :
- $$\begin{cases} A &= \frac{1}{3}(-p(1) + p'(1) - p''(1)) \\ B &= \frac{1}{3}(4p(1) - p'(1) + p''(1)) \\ C &= \frac{1}{3}(2p(1) + 4p'(1) - p''(1)) \end{cases}$$
- Il est clair que  $\varphi$  est linéaire. Déterminez la matrice  $M$  de  $\varphi$  dans la base  $(f, g, h)$  de  $E$ . (iii) montrez que l'ensemble  $E_1$  des éléments de  $E$  invariants par  $\varphi$  est un plan vectoriel; donnez une CNS *très simple* pour que  $p \in E_1$ . (iv) montrez que l'ensemble  $E_2$  des éléments de  $E$  transformés en leur opposé par  $\varphi$  est une droite vectorielle; donnez également une caractérisation simple de l'appartenance à  $E_2$ . (v) montrez que  $E_1$  et  $E_2$  sont supplémentaires l'un de l'autre. Donnez une description simple de  $\varphi$ .
- Q11** Pour  $(a, b) \in \mathbb{R}^2$ , notons  $M_{a,b} = \begin{pmatrix} a & -b \\ 3b & a-2b \end{pmatrix}$ ; notons  $E$  l'ensemble des matrices  $M_{a,b}$  lorsque  $(a, b)$  décrit  $\mathbb{R}^2$ . (i) montrez que  $E$  est un s.e.v. de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ ; exhibez une base de  $E$ . (ii) montrez que, muni de l'addition et de la multiplication des matrices,  $E$  est un corps. (iii) montrez que  $f : M_{a,b} \mapsto (a-b) + ib\sqrt{2}$  est un isomorphisme du  $\mathbb{R}$ -e.v.  $E$  sur le  $\mathbb{R}$ -e.v.  $\mathbb{C}$ . (iv) montrez que  $f$  est aussi un isomorphisme de corps. (v) soit  $A = f^{-1}(i)$ ; déterminez les matrices  $M$  de  $E$  vérifiant  $M^3 = A$ . Source : bac C Lyon 1976.