

**Problème 1**

- $\mathbb{R}^3$  est muni du produit scalaire canonique et de l'orientation standard. Ainsi, la base canonique  $\mathcal{B} = (\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  est orthonormée et directe.
- Soit  $\vec{n} = a\vec{i} + b\vec{j} + c\vec{k}$  un vecteur unitaire. Notons  $\mathcal{D}$  la droite engendrée par  $\vec{n}$  et  $\mathcal{P}$  le plan orthogonal à  $\mathcal{D}$ .
- Notons  $p$  la projection orthogonale sur  $\mathcal{D}$ ;  $q$  la projection orthogonale sur  $\mathcal{P}$ ;  $r$  la transformation qui, à  $\vec{v} \in \mathbb{R}^3$ , associe  $\vec{n} \wedge \vec{v}$ ; et  $f = p + r$ .

- Q1 Montrez que  $p(\vec{v}) = (\vec{v} \cdot \vec{n})\vec{n}$  pour tout  $\vec{v} \in \mathbb{R}^3$ .
- Q2 Déterminez les matrices respectives de  $p$  et  $q$  dans la base  $\mathcal{B}$ .
- Q3 Montrez que  $r$  est un endomorphisme de  $\mathbb{R}^3$ .
- Q4 Déterminez le noyau et l'image de  $r$ .
- Q5 Déterminez la matrice de  $r$  dans la base  $\mathcal{B}$ .
- Q6 Vérifiez que  $r \circ q = r$ .
- Q7 Comparez les normes des vecteurs  $r(\vec{v})$  et  $q(\vec{v})$ .
- Q8 Les vecteurs  $r(\vec{v})$  et  $q(\vec{v})$  appartiennent tous les deux au plan  $\mathcal{P}$ . Celui-ci étant muni de l'orientation induite par  $\vec{n}$ , déterminez l'angle de ces vecteurs.
- Q9 Montrez que  $r \circ r = -q$ .
- Q10 En déduire l'égalité  $\vec{n} \wedge (\vec{n} \wedge \vec{v}) = (\vec{n} \cdot \vec{v})\vec{n} - \vec{v}$  pour tout  $\vec{v} \in \mathbb{R}^3$ .
- Q11 Montrez que  $f$  est un endomorphisme de  $\mathbb{R}^3$ .
- Q12 Déterminez le noyau de  $f$ . Qu'en déduisez-vous ?
- Q13 Déterminez la matrice de  $f$  dans la base  $\mathcal{B}$ .
- Q14 Montrez que  $f$  est un endomorphisme orthogonal.
- Q15 Calculez  $f(\vec{n})$ .
- Q16 Précisez la restriction de  $f$  à  $\mathcal{P}$ ; en déduire la nature et les éléments géométriques de  $f$ .
- Notons  $\delta = f \circ f$ .
- Q17 Pour  $\vec{v} \in \mathbb{R}^3$ , explicitez  $\delta(\vec{v})$  en fonction de  $\vec{v}$  et  $\vec{n}$ .
- Q18 En déduire la matrice de  $\delta$  dans la base  $\mathcal{B}$ . Précisez la nature et les éléments géométriques de  $\delta$ .

**Problème 2**

- Q1 Étude et construction de la courbe définie par le paramétrage

$$x(t) = \frac{t^2}{(1-t^2)(1-2t)} \quad \text{et} \quad y(t) = \frac{t^3}{(1-t^3)(1-2t)}$$

On ne vous demande pas l'étude de la convexité.

**Tournez S.V.P.**

### Problème 3

- $E$  est un espace vectoriel réel muni d'une norme notée  $\|\cdot\|$ ;  $E^*$  désigne le dual de  $E$ . Une forme linéaire  $\varphi$  sur  $E$  est *continue* en  $x \in E$  si :

$$\forall \varepsilon > 0 : \exists \alpha > 0 : \forall y \in E : \|y - x\| < \alpha \Rightarrow |\varphi(y) - \varphi(x)| < \varepsilon$$

- On dira que  $\varphi \in E^*$  est *continue* sur  $E$  si elle continue en tout  $x \in E$ .

Q1 Montrez que  $\varphi \in E^*$  est continue sur  $E$  ssi elle continue en  $\vec{0}$ .

- $E'$  désigne l'ensemble des formes linéaires continues sur  $E$ . Clairement,  $E'$  est un s.e.v. de  $E^*$ ; on admettra qu'il ne se réduit pas à la forme nulle.

Q2 Soit  $\varphi$  un élément de  $E^*$ ; établir :

$$\varphi \in E' \iff \exists A > 0 : \forall x \in E : |\varphi(x)| \leq A\|x\|$$

Q3 En déduire l'existence, pour  $\varphi \in E'$ , du réel  $N(\varphi) = \sup\{|\varphi(x)|, x \in E \text{ et } \|x\| = 1\}$ .

Q4 Montrez que l'application  $N : \varphi \in E' \mapsto N(\varphi) \in \mathbb{R}$  est une norme sur  $E'$ .

Q5 Pour  $\varphi \in E'$  et  $x \in E$ , établir  $|\varphi(x)| \leq N(\varphi)\|x\|$ .

- On suppose désormais que  $E$  est de dimension finie  $n$ . On considère une base  $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$  de  $E$ , et on note  $\mathcal{B}^* = (e_1^*, \dots, e_n^*)$  la base duale de  $\mathcal{B}$ . On rappelle que  $e_i^*(e_j) = \delta_{i,j}$  pour tous  $i$  et  $j$  dans  $[[1, n]]$ .

Q6 Montrez que  $E' = E^*$ .

Q7 Soit  $\varphi \in E^*$ ; on note  $(\varphi_1, \dots, \varphi_n)$  les composantes de  $\varphi$  dans la base  $\mathcal{B}^*$ . Déterminez  $N(\varphi)$  en fonction de  $(\varphi_1, \dots, \varphi_n)$  lorsque  $\|\cdot\|$  est l'un des trois normes suivantes :

$$\|x\|_1 = \sum_{k=1}^n |x_k| \quad \|x\|_2 = \sqrt{\sum_{k=1}^n x_k^2} \quad \|x\|_\infty = \max_{1 \leq k \leq n} |x_k|$$

où  $x = \sum_{k=1}^n x_k e_k$ .